

SKF Linearachsen für kollaborative Roboter SLIDEKIT

Vorteile beim Teile-Handling

Bei Handhabungsanwendungen ist es oft erforderlich, lange Strecken zwischen den Maschinen zurückzulegen, wie z.B. beim Be- und Entladen von bearbeiteten Teilen auf CNC-Zentren.

Dieser wiederholte Vorgang, der normalerweise manuell durchgeführt wird, ist zeitaufwendig und bietet einen geringen Mehrwert für die Betreiber der Maschinen.

Durch den Einsatz eines UR Cobots auf dem Linearmodul ist es möglich, diesen Handhabungsprozess einfach zu automatisieren und damit die Produktivität und Zuverlässigkeit zu steigern.

Linearmodule von SKF Linearsysteme ermöglichen schnelle und präzise Bewegungen, um den Roboter effektiv entlang einer horizontalen Achse mit langen Hübten bis zu 1,8 Metern zu positionieren.

Erweiterung des Arbeitsbereichs

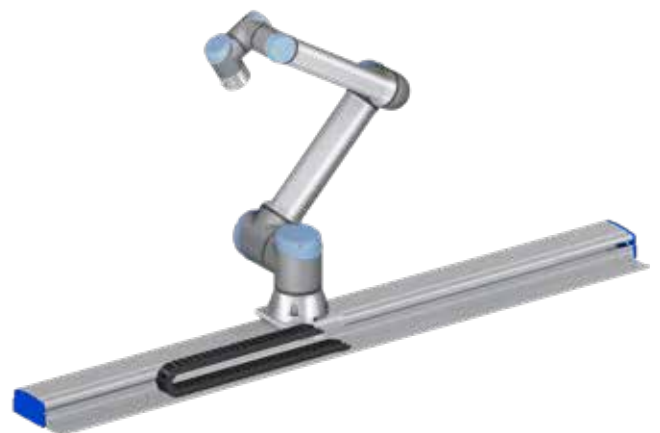
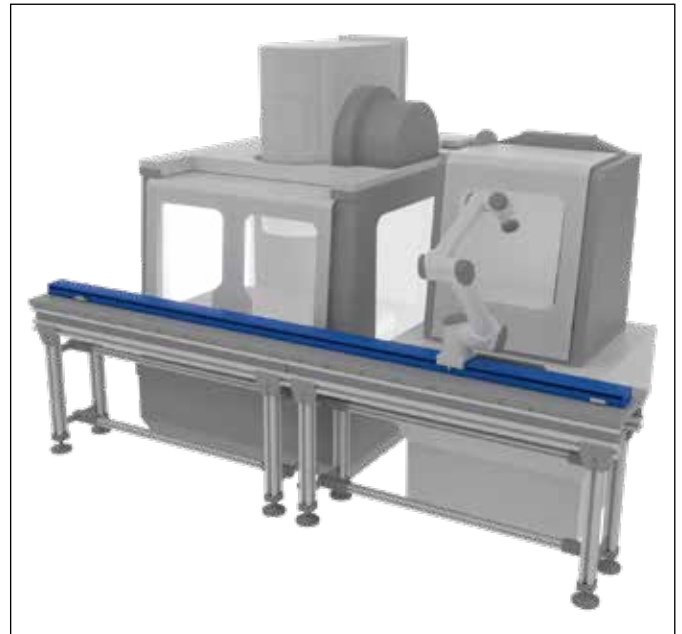
Durch das Hinzufügen eines Linearmoduls als dynamische Plattform für den Roboter ist es möglich, den Arbeitsbereich des Roboters zu erweitern und die Produktivität einer Reihe von Maschinen zu erhöhen, die im gleichen Produktionsablauf arbeiten.

Plug-and-Play-Lösung

Das SLIDEKIT ermöglicht eine schnelle und unkomplizierte Installation, da es über eine standardisierte mechanische, elektrische und Software-Schnittstelle mit Universal Robots verfügt. In wenigen Schritten ist das System einsatzbereit und im Betrieb einfach programmierbar.

Kosteneinsparungen und höhere Produktivität

UR Cobots in Kombination mit dem Linearmodul SLIDEKIT bieten eine kostengünstige Lösung zur Modernisierung einer bestehenden Montagelinie, die von einer manuell gesteuerten zu einer vollautomatischen Anlage umgestellt wird.



Technische Daten

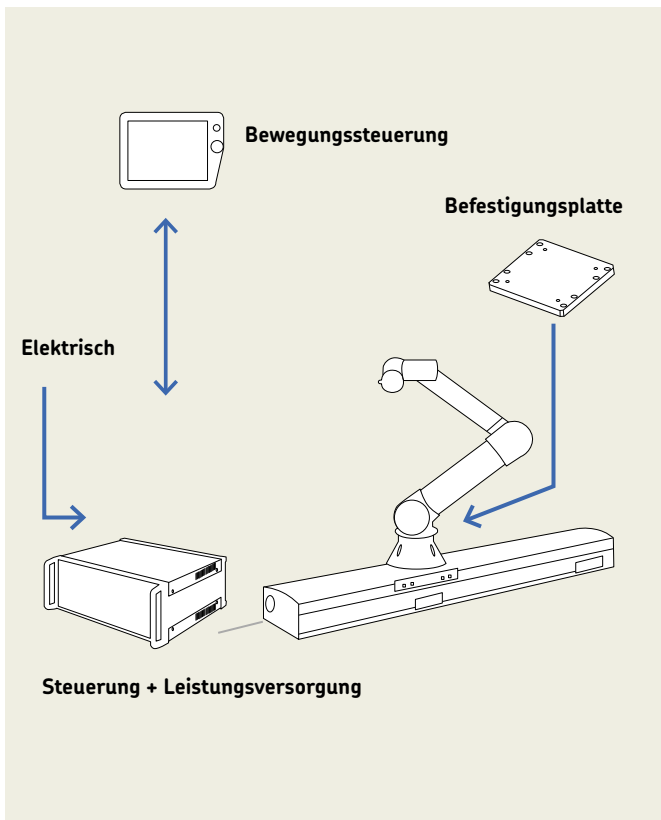
	Einheit	SLIDEKIT-UR
Leistungsdaten		
Max. dynamische Last	N	21 000
Max. dynamisches Moment	Nm	2 400
Hub 1)	mm	500...1 800
Max. Geschwindigkeit	mm/s	1 200
Einschaltdauer	%	100
Spindelsteigung 2)	mm	20
Wiederholgenauigkeit	mm	0,01
Umgebungstemperatur	°C	0 bis +50
Max. Luftfeuchtigkeit	%	95
Elektrische Daten		
Leistung	V AC / A	120 bis 240 / 6,5 bis 3,3
Software Funktionalität		
Programmierbare Positionen	–	10
Zugriff auf Positionen via UR Caps	–	ja
Variable Geschwindigkeit	–	ja
Kompatible UR Steuerungen	–	CB 3.1 / Polyscope 3.6 oder höher

1) Vorzugslänge 1 800 mm. Andere Längen auf Anfrage.
2) Vorzugssteigung 20 mm. Andere Steigungen auf Anfrage

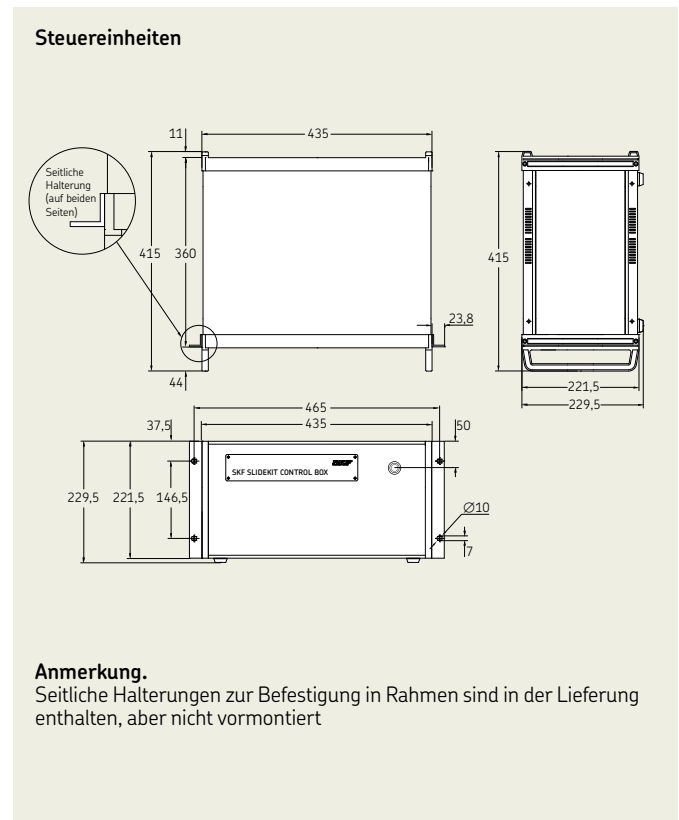
SLIDEKIT Lieferumfang



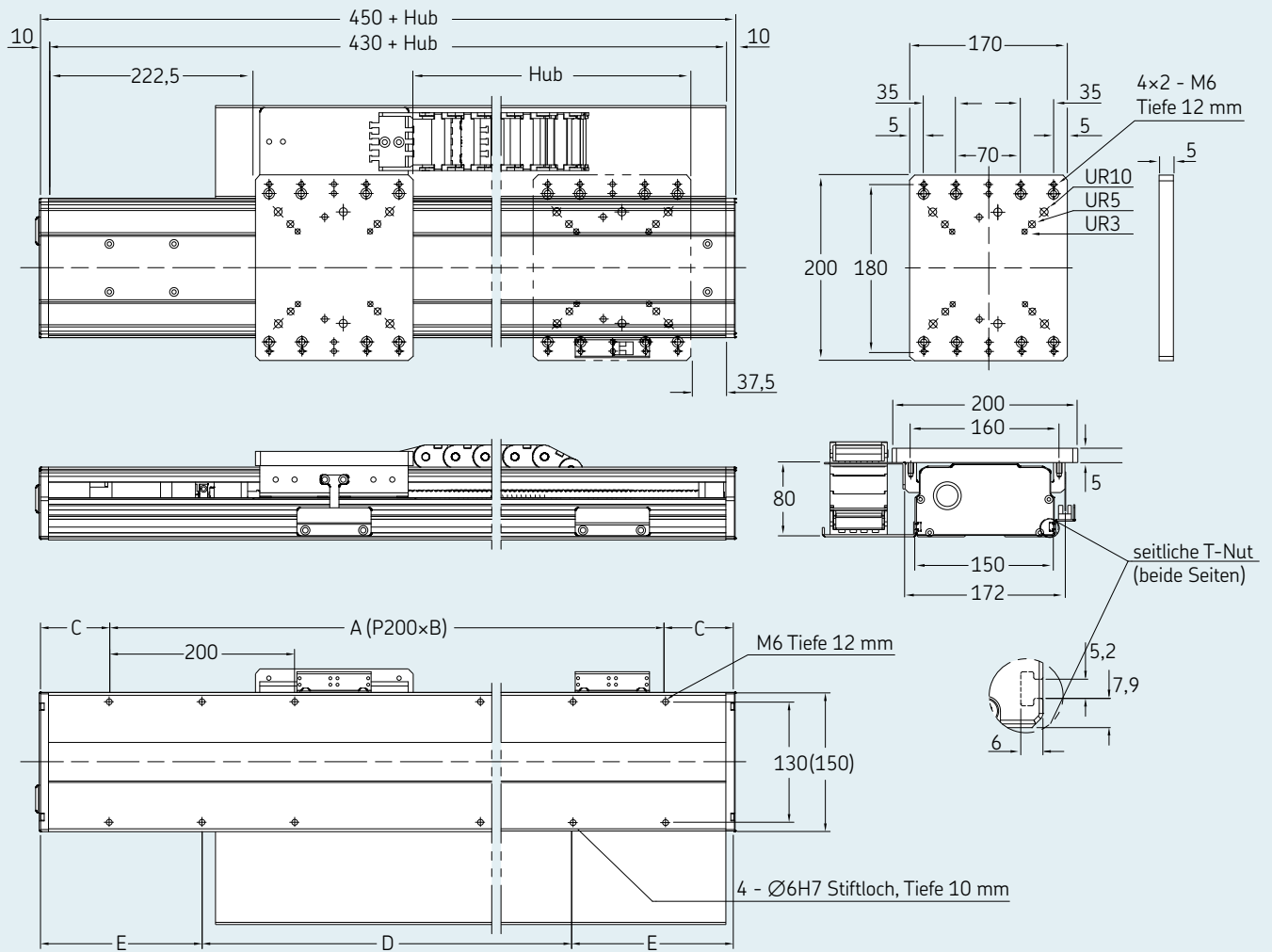
Anschlussdiagramm



Maßzeichnung



Maßzeichnung



	Hub	A	B	C	D	E
	mm					
5	500	800	4	75	600	175
10	1000	1400	7	25	1200	125
15	1500	1800	9	75	1600	175
18	1800	2200	11	25	2000	125

Software Funktionalitäten

Die URCaps-Software für das LIFTKIT und SLIDEKIT ermöglicht einen einfachen Positionierzugriff direkt in der UR Polyscope Umgebung.

Einrichtung

Auf der Registerkarte Installation kann der Benutzer die Linearmodule manuell in beide Richtungen bewegen und mehrere benutzerspezifische Positionen definieren, die im Programmiermodus zugänglich sind.

Bewegungsprogrammierung

Mit dem Bewegungsprogramm von UR lassen sich die Achsen LIFTKIT und SLIDEKIT einfach über ein URCaps-Befehlsmodul integrieren. Fügen Sie dieses Element aus der Registerkarte Struktur an der gewünschten Stelle des Programms ein.

Sicherheitsfunktionen

LIFTKIT und SLIDEKIT verfügen über eine Reihe von Sicherheitselementen, die ihre Integration in eine kollaborative Roboteranwendung ermöglichen.

LIFTKIT und SLIDEKIT Software Funktionen

