

## ADAPTIVER GREIFER

### 3-FINGER

ERMÖGLICHEN SIE IHREM ROBOTER DURCH EINEN ROBUSTEN UND AGILEN GREIFER HANDFUNKTIONEN.



#### FLEXIBEL

Für eine breite Palette von Formen und Größen.



[robotiq.com](http://robotiq.com)

#### LEISTUNGSSTARKE STEUERSCHNITTSTELLE

Einfache Steuerung der Fingerstellung, Geschwindigkeit und Kraft. Grifferfassung.



#### ROBUST UND ZUVERLÄSSIG

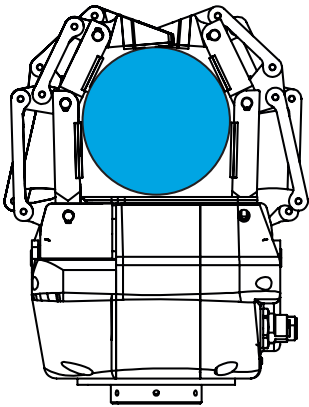
Für den industriellen Einsatz.



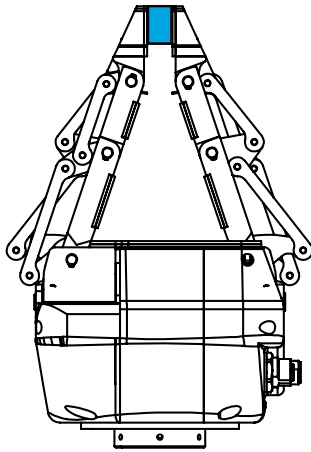
T: 1.418.380.2788

# ADAPTIVER GREIFER

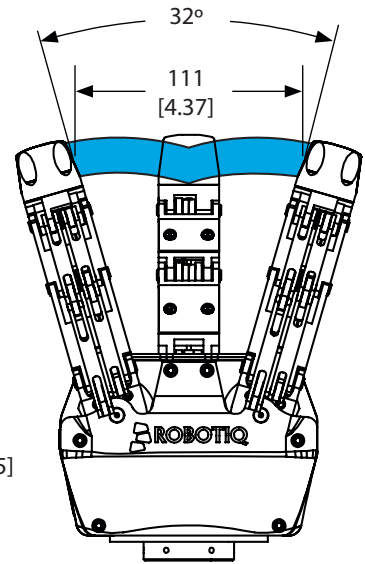
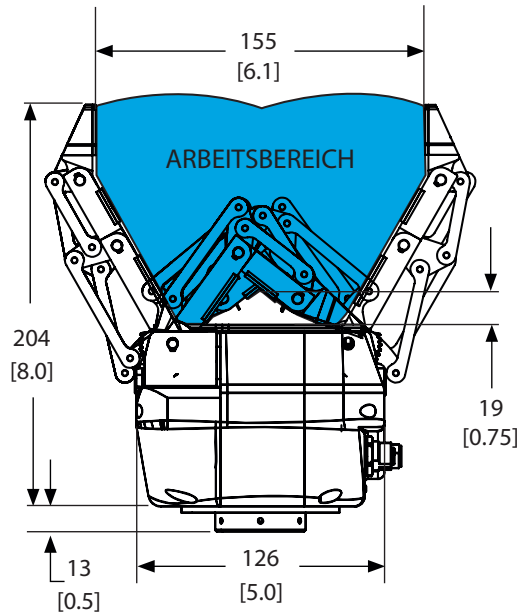
## 3-FINGER



UMGREIFENDER GRIFF



FINGERSPITZENGRIFF



\*Ohne Darstellung der mechanischen Verbindung zum Roboter.

MASSEINHEITEN: mm [Zoll]

## TECHNISCHE DATEN

### MECHANISCHE SPEZIFIKATIONEN

Greiferöffnung (siehe Abbildung)	0 to 155 mm	0 to 6.1 Zoll
Greifergewicht	2.3 kg	5 lbs
Durchmesser des zu umfassenden Objektes	20 to 155 mm	0.79 to 6.1 Zoll
Maximale empfohlene Payload (umgreifender Griff)	10 kg	22 lbs
Maximale empfohlene Payload (Fingerspitzengriff) Reibungskoeffizient 0,4 zwischen Fingergummi und Stahlteil, Sicherheitsfaktor 2	2.5 kg	5.5 lbs
Klemmkraft (Fingerspitzengriff)	30 to 70 N	6.74 to 15.74 lbf
Schließgeschwindigkeit (Fingerspitzengriff)	22 to 110 mm/s	0.87 to 4.33 Zoll/s
Betriebstemperatur	-10°C to 50°C	14°F to 122°F
Wiederholbarkeit der Fingerstellung (Fingerspitzengriff)	0.05 mm	0.002 Zoll

### ELEKTRISCHE SPEZIFIKATIONEN

Nennversorgungsspannung	24 V DC $\pm$ 10%
Absolute maximale Versorgungsspannung	28 V DC
Ruheleistung (minimale Leistungsaufnahme)	4.1 W
Spitzenleistung (bei maximaler Klemmleistung)	36 W
Einschließlich 2 x 5 m (16,4 Fuß) abgeschirmtes, hochflexibles Kabel	

### STEUERUNG

Optionen für Kommunikationsprotokoll	Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT, DeviceNet, CANopen
Kommunikation standardmäßig	Modbus RTU (RS-485, halbduplex)
Programmierbare Greifparameter	Stellung, Geschwindigkeit und Kraftsteuerung für jeden Finger Steuerung der seitlichen Fingerstellung
Status-LEDs (am Greifer)	Strom, Kommunikation und Fehler
Rückmeldung	Grifferfassung, Stellung des Motorgebers und Motorstrom

robotiq.com  
info@robotiq.com  
T: 1.418.380.2788

Aktualisiert am 29.01.2018  
Die Spezifikationen können ohne Vorankündigung geändert werden